

(19) RÉPUBLIQUE FRANÇAISE

INSTITUT NATIONAL  
DE LA PROPRIÉTÉ INDUSTRIELLE

PARIS

(11) N° de publication :

2 750 821

(à n'utiliser que pour les  
commandes de reproduction)

(21) N° d'enregistrement national :

96 08422

(51) Int Cl<sup>6</sup> : H 04 N 5/32

(12)

## DEMANDE DE BREVET D'INVENTION

A1

(22) Date de dépôt : 05.07.96.

(30) Priorité :

(43) Date de la mise à disposition du public de la demande : 09.01.98 Bulletin 98/02.

(56) Liste des documents cités dans le rapport de recherche préliminaire : *Se reporter à la fin du présent fascicule.*

(60) Références à d'autres documents nationaux apparentés :

(71) Demandeur(s) : COMMISSARIAT A L'ENERGIE ATOMIQUE ETABLISSEMENT DE CARACT SCIENT TECH ET INDUST — FR.

(72) Inventeur(s) : THEVENIN BERNARD, GLASSER FRANCIS et MARTIN JEAN LUC.

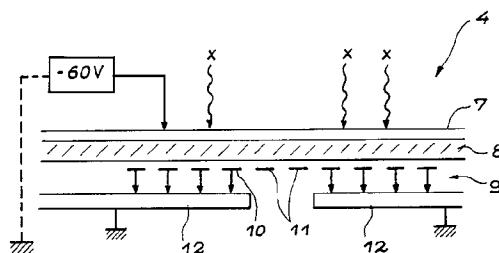
(73) Titulaire(s) : .

(74) Mandataire : BREVATOME.

(54) PROCÉDÉ ET DISPOSITIF POUR LA PRISE D'IMAGES NUMÉRIQUES AVEC CONTRÔLE ET OPTIMISATION DU TEMPS D'EXPOSITION DE L'OBJET A DES RAYONNEMENTS X OU Y.

(57) L'invention concerne un procédé et un dispositif de prise d'images numériques dans lesquels le temps d'exposition de l'objet à des rayonnements X ou  $\gamma$  est contrôlé et optimisé de façon à réaliser, à chaque prise d'images, une image non-saturée et à minimiser la dose de rayonnements nécessaires pour réaliser cette image.

Application à la radiologie médicale et dentaire.



FR 2 750 821 - A1



PROCEDE ET DISPOSITIF POUR LA PRISE D'IMAGES NUMERIQUES  
AVEC CONTROLE ET OPTIMISATION DU TEMPS D'EXPOSITION DE  
L'OBJET A DES RAYONNEMENTS X OU  $\gamma$

5

DESCRIPTION

Domaine de l'invention

10 L'invention concerne un procédé et un dispositif de prise d'images numériques permettant de contrôler et d'optimiser le temps d'exposition de l'objet à des rayonnements  $\gamma$  ou X afin de réaliser à chaque prise d'images, une image de bonne qualité tout en minimisant la dose de rayonnements auquel l'objet  
15 est soumis.

Cette invention trouve des applications dans le domaine de la radiographie X ou  $\gamma$  et, en particulier, la radiographie médicale et la radiographie dentaire, où il est nécessaire de limiter 20 la dose des rayonnements reçus par le patient et par le praticien.

Etat de la technique

25 En radiographie médicale ou dentaire, l'objet à radiographier est une partie du corps humain ; cette partie diffère selon l'individu : selon l'âge, la morphologie, etc. Le temps d'exposition durant lequel cette partie du corps (que l'on appellera 30 « objet » dans la suite de la description) doit être exposée aux rayonnements pour permettre de réaliser une image de qualité convenable, est donc variable.

Selon une technique classique de radiologie médicale, l'image de la partie du corps à observer est obtenue par impression d'une pellicule photographique. Dans cette technique, le temps d'exposition durant 5 lequel l'objet doit être soumis aux rayonnements est défini en positionnant une minuterie sur le pictogramme de l'objet.

10 Ce temps d'exposition peut être choisi de façon quelque peu approximative car les pellicules photographiques ont une latitude de temps de pose (ou temps d'exposition) très large. On peut ainsi obtenir très facilement une image de qualité convenable, c'est-à-dire une image qui n'est ni sous-exposée, ni surexposée et qui peut donc être lue par le praticien.

15 Cependant, l'image sur pellicule nécessite un développement ultérieur à la prise d'images. C'est donc seulement après développement de la pellicule photographique que le praticien sait si l'image est de qualité suffisante pour être utilisée ou s'il doit 20 recommencer une autre prise d'images.

En outre, l'impression d'une pellicule photographique nécessite une dose de rayonnements importante. Or, pour la santé du patient et celle du praticien, il est nécessaire de minimiser cette dose de 25 rayonnements.

Une technique plus récente consiste à réaliser des images numériques affichables sur un écran d'ordinateur. Cette technique permet non seulement de diminuer la dose de rayonnements nécessaire, mais elle 30 permet aussi de modifier l'image (contrastes, couleurs, zoom, etc.) en fonction des besoins du praticien de façon à faire ressortir les zones d'intérêt de l'objet. De plus, cette technique permet d'améliorer la

communication avec le patient qui peut regarder l'image affichée et comprendre plus facilement l'origine de sa douleur.

5 On a représenté sur la figure 1, un exemple de dispositif de radiographie numérique utilisé généralement pour mettre en oeuvre cette technique. Ce dispositif est appliquée, dans le cas particulier de la figure 1, à la radiographie dentaire.

10 On peut voir, sur cette figure, la tête d'un patient 1 dont on veut faire la radiographie d'une dent (celle-ci portant la référence 2) ainsi que le dispositif permettant de réaliser cette radiographie.

15 Ce dispositif comporte un générateur de rayonnements X, référencé 3, qui émet des rayonnements X en direction de la dent 2, derrière laquelle est placé un capteur d'images 4.

20 Généralement, les capteurs d'images utilisés sont des capteurs de type CCD (dispositif à charge couplée) prévus pour des rayonnements dans le domaine du « visible ». Les rayonnements émis par la source étant des rayonnements X ou  $\gamma$ , ces capteurs d'images sont associés à des scintillateurs placés devant les capteurs pour transformer les rayonnements X  
25 ou  $\gamma$  en photons lumineux détectables par les capteurs CCD. Ces scintillateurs ne sont pas représentés sur la figure 1 par mesure de simplification de celle-ci.

30 Le capteur 4 est connecté, par un câble 5, à un système 6 de lecture et de traitement des informations fournies par ce capteur. Ce système de lecture 6 comporte, d'une part, un écran vidéo 6a sur lequel est affichée l'image de la dent 2 et des moyens de traitement 6b du type ordinateur PC qui assurent la

formation de l'image de la dent sur l'écran 6a à partir des informations fournies par le capteur d'images 4.

Différents articles du journal IMUDON décrivent des dispositifs de radiographies numériques 5 destinés au domaine dentaire dont, en particulier, l'article « Sens-a-ray » de NELVIG et Al., Décembre 1992, l'article « Direct digital radiography for the detection of periodontal bone lisions » de A. Joy FURKART et Al., Novembre 1992, et l'article 10 « Basic technical properties of a system for direct acquisition of digital intraoral radiographs » de U. WELANDER et Al., Avril 1993.

Cependant, les capteurs d'images CCD ont une sensibilité, c'est-à-dire un rendement de détection 15 des rayonnements, très variable d'un capteur à l'autre. Aussi, le temps d'exposition auquel doit être soumis l'objet dépend très fortement du capteur utilisé.

En outre, ces capteurs passent très rapidement d'un fonctionnement linéaire à un état de 20 saturation, sans état intermédiaire. Le temps d'exposition optimal qui permet d'obtenir une image optimale est donc très proche du temps d'exposition donnant une image saturée (en niveaux de gris, contrastes, etc.). Aussi, une image peut passer d'une 25 très bonne qualité à une surexposition en un laps de temps pendant lequel l'objet reçoit une dose de rayonnements supplémentaire très légère mais suffisante pour saturer le capteur. Or, lorsque l'image réalisée est saturée (images sous-exposées ou surexposées), 30 l'opérateur doit refaire une nouvelle prise d'images et donc soumettre le patient à une nouvelle dose de rayonnements.

Pour une meilleure compréhension de ce problème, on a représenté sur les figures 2A à 2E, différents histogrammes représentatifs de la définition (niveaux de gris, contrastes, etc.) de différents types 5 d'images.

Autrement dit, ces histogrammes montrent la répartition de la quantité de rayonnements (Nr) traversant l'objet à radiographier en fonction du nombre de classes (cl). On appelle "classes", les 10 valeurs codées correspondant aux différents niveaux de tension des pixels. En particulier, pour une tension de 2V,  $cl = 100$  et pour une tension de 5V,  $cl = 900$ .

Ces histogrammes expriment donc le nombre de fois où chaque niveau de tension entre 2V et 5V 15 (exprimés par les 800 classes) est affecté à un pixel. En pratique, les classes inférieures à 100 et supérieures à 900 ne sont pas prises en compte sur ces histogrammes car elles représentent des marges de sécurité pour prendre en compte les dispersions du 20 signal vidéo d'un capteur à l'autre.

On comprendra alors que plus l'histogramme est étalé entre les classes 100 et 900, plus l'image qu'il représente aura une bonne qualité. En d'autres termes, pour être de qualité convenable, c'est-à-dire 25 ni sous-exposée, ni sur exposée, une image doit exploiter une grande partie de la dynamique du capteur. Une image optimale est donc représentée sur toute la dynamique du capteur, soit sur 800 classes, pour les exemples réalisés sur ces figures 1A-1E.

30 La figure 2A représente l'histogramme des niveaux de définition d'une image sous-exposée ou d'une image opaque aux rayonnements X. On voit sur cette figure, que l'histogramme est regroupé autour de la

classe 900 ; l'image obtenue aura donc des niveaux de gris très uniformes et sera illisible pour le praticien.

5 La figure 2B représente l'histogramme des niveaux de définition d'une image sous-exposée ayant tout de même une certaine dynamique utile  $D_u$ , d'une valeur d'environ 300 classes. L'image correspondant à cet histogramme est de bonne qualité, mais peut être  
10 encore améliorée.

Sur la figure 2C, on a représenté l'histogramme des niveaux de définition d'une image "intéressante", c'est-à-dire d'une image de qualité.  
15 Cet histogramme montre que la dynamique utile  $D_u$  de l'image correspondante est d'environ 550, ce qui est suffisant pour que l'image obtenue soit de très bonne qualité.

Cependant, la qualité de cette image peut  
20 encore être améliorée :

Sur la figure 2D, on a représenté l'histogramme des niveaux de définition d'une image "optimale", c'est-à-dire d'une image dont la qualité est optimale. La dynamique  $D_u$  de cette image est, comme  
25 on le voit sur cette figure, comprise entre environ 100 et 900 classes, soit  $D_u \simeq 800$ . Cette image exploite donc la dynamique utile entière du capteur et le rapport signal sur bruit est optimal.

La figure 2E, représente l'histogramme d'une image surexposée, c'est-à-dire une image ayant une dynamique utile très faible, avoisinant la classe 100.

5

#### Exposé de l'invention

L'invention a justement pour but de remédier aux inconvénients des techniques exposées 10 précédemment. A cette fin, elle propose un procédé et un dispositif de prise d'images numériques dans lesquels le temps d'exposition de l'objet à des rayonnements X ou  $\gamma$  est contrôlé et optimisé de façon à réaliser, à chaque prise d'images, une image 15 non-saturée et à minimiser la dose de rayonnements nécessaire pour réaliser cette image.

Un des objets de l'invention est donc de permettre la réalisation, à chaque prise d'images, d'une image de qualité correcte, utilisable par le 20 praticien, avec un minimum de dose de rayonnements.

Un autre objet de l'invention est de permettre la réalisation d'une image de qualité optimale exploitant au mieux la dynamique du capteur, sans risque de saturer ce dernier.

25

De façon plus précise, l'invention concerne un procédé pour la prise d'images numériques d'un objet placé devant au moins un capteur d'images et soumis pendant un certain temps d'exposition à des 30 rayonnements X ou  $\gamma$ . Le capteur d'images utilisé dans ce procédé comporte une couche de matériau de détection apte à transformer les rayonnements X ou  $\gamma$  en charges électriques et une pluralité de pixels aptes à

collecter ces charges électriques et à fournir, à partir de mesures, des informations sur la transparence de l'objet aux rayonnements. Ce procédé comporte les étapes consistant à :

5 a) choisir, parmi la pluralité de pixels, des pixels de mesure utilisés pour mesurer la dose de rayonnements reçus par l'objet et contrôler le temps d'exposition, les autres pixels du capteur étant des pixels d'image utilisés pour former l'image numérique ;  
10 et

. à chaque instant :

b) sommer les mesures fournies par les pixels de mesure, cette somme correspondant à la dose d'un pixel d'image située au milieu de  
15 l'histogramme et appelée dose moyenne ;

c) comparer cette mesure de dose à une valeur de consigne prédéfinie ; et  
d) lorsque cette mesure de dose moyenne atteint la valeur de consigne, commander l'arrêt des  
20 mesures sur chaque pixel d'image ;  
puis

e) former une image de l'objet par lecture des pixels d'image à la fin du temps d'exposition.

Il est à noter que les pixels de mesure  
25 fournissent une information en courant de la transparence aux rayonnements X de l'objet à la verticale des pixels.

Le rayonnement reçu par un pixel de mesure crée des électrons qui sont collectés dans une capacité  
30 de mesure associée à chaque pixel ; la qualité de charge est représentative de la dose de rayonnement reçue par le pixel mesuré.

Selon un premier mode de réalisation, l'arrêt de la collecte des charges électriques de l'étape d) consiste à stopper l'émission des rayonnements.

5 Selon un second mode de réalisation, l'arrêt de la collecte des charges électriques de l'étape d) consiste à dévier les charges électriques provenant de la couche de matériau de détection vers un substrat d'absorption de sorte que seules les charges 10 collectées pendant le temps d'exposition soient stockées par les pixels.

Ce procédé peut consister, en outre, à réaliser une première image de l'objet à partir des étapes a) à e) en choisissant une première valeur de 15 consigne faible, puis à réaliser une seconde image de l'objet à partir des étapes a) à e) avec une seconde valeur de consigne optimale, déterminée en fonction de la première valeur de consigne.

Le procédé de l'invention peut comporter 20 aussi une étape f) de restauration de l'image numérique formée à l'étape e) par correction, sur cette image numérique de l'objet, des pixels manquants correspondant aux pixels de mesure.

25 L'invention concerne également un dispositif de mise en oeuvre de ce procédé qui comporte :

- une source de rayonnements X ou  $\gamma$  dirigée vers l'objet ;  
30 - au moins un capteur d'images, placé derrière l'objet par rapport à la source de rayonnements et comportant une couche de matériau de détection apte à transformer les rayonnements reçus en

charges électriques ainsi qu'une pluralité de pixels aptes à collecter les charges électriques et à fournir des informations sur la transparence de l'objet aux rayonnements ; et

5 - un système de lecture pour lire et traiter les informations fournies par les pixels.

Ce dispositif se caractérise par le fait que :

10 - la pluralité de pixels comporte des pixels d'image utilisés pour former l'image numérique de l'objet et des pixels de mesure utilisés pour mesurer la dose de rayonnements reçus par l'objet pendant un temps d'exposition ; et que

15 - le système de lecture comporte des moyens de détermination d'une mesure de dose moyenne des rayonnements reçus par les pixels de mesure, des moyens de comparaison de cette mesure de dose à une valeur de consigne, des moyens de détection de la fin du temps d'exposition de l'objet aux rayonnements et des moyens 20 de lecture des informations fournies par les pixels d'image à la fin du temps d'exposition.

Avantageusement, les moyens de détermination d'une mesure de dose moyenne des rayonnements comportent :

25 - un circuit sommateur de courant fournissant un courant moyen issu des pixels de mesure ;

- un circuit de conversion du courant en tension pour réaliser une conversion courant/tension, 30 en fonction du temps, la tension étant représentative de la dose reçue par un pixel moyen ;

- un circuit calculateur de dose pour déterminer, à partir de cette valeur de mesure moyenne, une mesure de la dose moyenne des rayonnements reçue par les pixels d'images.

5 En effet, les courants issus de l'ensemble des pixels de mesure sont sommés, puis dirigés vers un circuit intégrateur, ou circuit de conversion, situé, avantageusement, à l'extérieur du capteur.

10 Ce circuit intégrateur réalise une conversion de ce courant en tension. Cette tension est représentative de la dose reçue par un pixel moyen.

Avantageusement, cette tension est numérisée à chaque instant et comparée à une consigne d'arrêt numérique.

15 Selon l'invention, chaque pixel d'image est connecté à un condensateur assurant le stockage des charges reçues par le pixel.

20 Selon l'invention, le matériau de détection est un semi-conducteur ; avantageusement, il peut être du CdTe (tellurure de cadmium).

Selon un mode de réalisation de l'invention, le système de lecture comporte, de plus, des moyens de calcul d'un temps d'exposition optimal.

25 De façon avantageuse, les pixels d'image sont répartis en plusieurs zones séparées les unes des autres par au moins une rangée de pixels de mesure.

30 Selon un mode de réalisation de l'invention, le dispositif comporte plusieurs capteurs d'images reliés chacun à des moyens de détermination de la mesure de dose, eux-mêmes reliés à un multiplexeur temporel apte à traiter parallèlement l'information fournie par chacun des moyens de détermination de la mesure de dose.

Brève description des figures

- La figure 1 représente schématiquement le dispositif de l'invention utilisé pour une radiographie dentaire ;
  - les figures 2A à 2E représentent les histogrammes des niveaux de gris de différentes sortes d'images : images sous-exposées, image correcte, image optimale, image surexposée ;
- 10 - la figure 3A représente schématiquement une portion d'un capteur d'images conforme à l'invention ;
  - la figure 3B montre la répartition des pixels d'image et des pixels de mesure dans un capteur de la figure 3A ;
- 15 - la figure 4A représente schématiquement un circuit réalisant un pixel d'image et la figure 4B représente un circuit réalisant un pixel de mesure ;
  - la figure 5 représente le diagramme fonctionnel du procédé de l'invention ;
- 20 - la figure 6 représente le diagramme synoptique de la chaîne de traitements effectués par le dispositif de l'invention ;
  - la figure 7 représente le circuit d'intégration et de numérisation des informations fournies par les pixels de mesure ; et
- 25 - la figure 8 représente un schéma de principe du procédé de l'invention lorsque le dispositif comporte plusieurs capteurs d'images.

Description détaillée de modes de  
réalisation de l'invention

Comme expliqué précédemment, l'invention  
5 permet de réaliser une image numérique de qualité  
convenable d'un objet et, plus particulièrement, d'une  
partie du corps d'un individu, avec une dose de  
rayonnements X minimale ; il sera question, dans toute  
la suite de la description de rayonnements X, sachant  
10 qu'il pourrait s'agir aussi bien de rayonnements  $\gamma$ .

Aussi, pour obtenir une image "optimale",  
l'invention propose d'améliorer la résolution de codage  
de l'image, c'est-à-dire le nombre de classes exprimant  
la dynamique d'absorption choisie et d'améliorer le  
15 rapport signal-sur-bruit de l'image. En effet, plus le  
rapport signal-sur-bruit est important, plus la qualité  
de l'image sera bonne.

Pour cela, l'invention propose un  
20 dispositif qui comporte des éléments identiques à ceux  
montrés sur la figure 1, à savoir :

- une source de rayonnements qui émet des rayonnements  
en direction de l'objet ; cette source peut être un  
générateur de rayonnements X (ou de rayonnements  $\gamma$   
25 selon les modes de réalisation) ;
- au moins un capteur d'images, placé derrière l'objet  
par rapport à la source de rayonnements ; ce capteur  
assure la transformation des rayonnements reçus du  
générateur de rayonnements X en informations  
30 relatives à la transparence de l'objet aux  
rayonnements ; et

- un système de lecture qui permet de lire et de traiter ces informations.

Le capteur d'images et le système de lecture sont particuliers à l'invention ; ils seront 5 donc décrits de façon plus précise en référence aux dessins annexés.

Sur la figure 3A, on a représenté schématiquement un capteur d'images conforme à 10 l'invention. Ce capteur d'images, référencé 4, est du type capteur CdTe. Il comporte une première électrode 7 transparente aux rayonnements X et qui a pour rôle d'établir un champ électrique dans la couche de matériau de détection 8 en CdTe (tellurure de cadmium). 15 Cette couche de CdTe 8, appelée également « couche d'arrêt », a pour but de transformer les photons des rayonnements X en charges électriques proportionnelles, en tout lieu, à la transparence de l'objet aux rayonnements X.

20 Par ailleurs, cette couche d'arrêt 8 est soumise à un champ électrique qui assure la migration des charges électriques créées vers une électrode de collecte 9. Cette électrode de collecte 9 est morcelée en une multitude d'éléments de petites surfaces 25 (environ  $50 \times 50 \mu\text{m}^2$ ) constituant des pixels. Chaque pixel recueille donc les charges électriques créées dans la partie de la couche de CdTe 8 située à sa verticale. Les charges ainsi recueillies sur chaque pixel sont stockées dans un condensateur connecté à 30 chacun des pixels, mais non représenté sur cette figure 3A par mesure de simplification de celle-ci.

Comme on le verra de façon plus précise par la suite, les pixels formant l'électrode de collecte 9 sont de deux types : des pixels d'image, référencés 10, et des pixels de mesure, appelés aussi « pixels dose », 5 référencés 11. Ces deux sortes de pixels sont disposées selon des zones : zones d'image z1 et zones de mesure z2. Sous chaque zone d'image z1 est placé un circuit de lecture 12a, 12b, 12c ou 12d. Ces circuits de lecture 12a, ..., 12d permettent de lire les informations 10 fournies par les pixels d'image 10 et, en association avec des moyens de traitements de ces informations, de former l'image numérique représentative de ces informations.

Comme évoqué précédemment, les zones de 15 pixels de mesure et de pixels d'image peuvent avoir des formes différentes. Le mode de réalisation préféré de ces zones de pixels est représenté sur la figure 3B.

Selon ce mode de réalisation, les pixels 20 d'image 10 sont disposés en quatre zones z1 identiques séparées les unes des autres par une zone z2 de mesure. Cette zone de mesure est constituée, selon ce mode de réalisation, de deux rangées de pixels de mesure 11.

Le capteur 4 de l'invention comporte donc 25 quatre circuits de lecture 12a à 12d, c'est-à-dire un circuit de lecture placé sous chaque zone d'image z1.

La figure 3B montre le capteur d'images de 30 la figure 3A selon une vue de dessous. On peut donc voir que les quatre circuits de lecture 12a, 12b, 12c et 12d recouvrent chacun une zone d'image z1 où les pixels d'image 10 sont représentés en pointillés sur la figure. Entre ces circuits de lecture 12a, ..., 12d c'est-à-dire entre les zones d'image z1 sont disposées les deux rangées de pixels de mesure 11 qui forment

sensiblement une croix entre les quatre circuits de lecture.

A titre indicatif, on peut préciser que pour un capteur de dimensions approximatives de 5 20 x 30 mm, la zone de mesure z2 comporte deux lignes d'environ 400 pixels chacune. Ces pixels de mesure, qui n'ont aucun circuit de lecture en vis-à-vis, fournissent des informations utilisées pour déterminer la dose des rayonnements X reçus par l'ensemble du 10 capteur.

En effet, ces pixels de mesure sont considérés comme les représentants des pixels d'image ; on considère donc que les mesures effectuées sur ces pixels de mesure correspondent globalement aux mesures 15 que l'on pourrait faire sur les pixels d'image. Des statistiques effectuées sur ces deux sortes de pixels montrent que l'histogramme des pixels de mesure de ce capteur a une très forte ressemblance avec l'histogramme réalisé avec les pixels d'image. Les 20 pixels de mesure sont donc représentatifs de l'ensemble des informations contenues par les pixels de ce capteur.

Pour cela, les charges reçues par les pixels de mesure sont évacuées hors du capteur de sorte 25 qu'elles ne puissent pas être reportées sur les pixels d'image voisins et, par conséquent, qu'elles ne faussent pas l'image obtenue grâce aux pixels d'image.

On a représenté sur la figure 4A un pixel 30 d'image tel que connu de l'homme du métier ; cette figure ne sera donc décrite que très succinctement. Comme montré sur la figure 4A, chaque pixel d'image 10 est connecté à un condensateur 10a alimenté en tension

par un système de précharge jusqu'à une tension de + 5 V. Ce condensateur 10a est destiné à stocker les charges reçues par le pixel ; ces charges accumulées constituent l'information qui sera lue, via le bus B, 5 par le circuit de lecture situé en regard du pixel pour réaliser l'image numérique.

La figure 4B, représente schématiquement une chaîne de pixels de mesure du capteur 4.

10 Selon l'invention, ces pixels de mesure 11 sont reliés les uns aux autres et forment un ensemble. Le courant issu de cet ensemble est donc la somme des courants de chaque pixel de mesure.

15 Il est à noter que les pixels de mesure sont de même nature que les pixels d'image du point de vue matériau de détection, mais que leurs courants ne sont pas dirigés vers un circuit d'intégration privé (contrairement aux pixels d'image), puisqu'ils sont sommés, puis dirigés vers un amplificateur de courant, 20 et enfin conduits vers un dispositif de traitement.

Ainsi le courant issu en sortie de l'ensemble des pixels de mesure, c'est-à-dire le courant résultant de la somme des courants de chaque pixel de mesure, est ensuite multiplié par un 25 multiplicateur de courant 21 (par exemple d'un facteur 10), de façon à permettre un traitement plus aisés des informations obtenues.

Le procédé de l'invention consiste à déterminer, à partir des informations fournies par ces 30 pixels de mesure, une dose de rayonnements moyenne, représentative de la dose des rayonnements reçus par un pixel d'image moyen, c'est-à-dire un pixel ayant un niveau d'intégration de charges moyen. C'est le niveau

d'intégration de ce pixel moyen qui sera utilisé, par la suite, pour déterminer si le temps d'exposition de l'objet aux rayonnements X est suffisant ou non. Cela sera expliqué plus en détail ci-après.

5 Pour cela, le courant obtenu en sortie du multiplicateur 21 est dirigé vers un condensateur de mesure 14 situé hors du capteur. En attribuant à ce condensateur une valeur de  $800 \times 10 \times \text{CM}$ , où CM est la capacité de mesure des pixels, on obtient une évolution  
10 de la tension dans un condensateur comparable à ce qui se passe dans le pixel moyen.

15 Sur la figure 5, on a représenté un diagramme fonctionnel du procédé de l'invention. Ce procédé consiste tout d'abord à choisir (étape 30) parmi l'ensemble des pixels du capteur, des pixels de mesure destinés à déterminer la dose de rayonnements moyenne d'un pixel moyen.

20 Ce procédé consiste ensuite, à chaque instant, à effectuer la somme des courants des pixels de mesure (étape 31) pour obtenir un courant moyen. Ce courant moyen est intégré et fournit une information de variation de tension en fonction du temps qui renseigne sur la transparence moyenne de l'objet aux rayonnements X. L'information  $V(t)$  évolue de la même manière que la charge d'un pixel d'image « moyen ».

25 Une étape 33 consiste à numériser de façon continue cette tension  $V(t)$  qui représente la dose moyenne des rayonnements reçus par les pixels d'image, c'est-à-dire de la dose de rayonnements reçus par un pixel ayant un niveau de définition moyen.

Une étape 34 consiste ensuite à comparer cette mesure de dose moyenne avec une valeur de consigne fournie par le processeur de commande. Lorsque la dose moyenne atteint ou dépasse la valeur de 5 consigne, cela signifie que le niveau d'intégration de charge moyen des pixels est suffisant pour que l'image obtenue ne soit pas sous-exposée, et pas trop élevé pour que l'image obtenue ne soit pas surexposée.

Le processus est continu et s'interrompt 10 quand la dose moyenne atteint la valeur de consigne : les nouvelles charges reçues par les pixels de mesure sont ajoutées à la somme des charges calculée précédemment.

Si la valeur de consigne est atteinte, la 15 fin du temps d'exposition est décidée (étape 35), ce qui revient à dire que la collecte des charges par les pixels est arrêtée. Cet arrêt de la collecte peut se faire de deux façons différentes, décrites ultérieurement.

20 Autrement dit, l'intégrateur fournit une tension  $V(t)$  et le numériseur discrétise en continu la valeur analogique  $V(t)$ . Cette valeur numérique est comparée à la consigne. Numériser  $V(t)$  permet à un processeur superviseur de contrôler l'évolution de 25 l'intégration sur le capteur (et donc de la dose) et d'agir à la place de l'automate pour arrêter l'intégration sur le capteur et, éventuellement, pour arrêter le générateur X.

Dès la fin de la collecte des charges, on 30 effectue la lecture séquentielle et ordonnée des pixels d'image (étape 36), c'est-à-dire qu'on relève les informations fournies par chaque pixel d'image pour réaliser l'image numérique recherchée (étape 37).

Selon un mode de réalisation de l'invention, le procédé comporte une étape supplémentaire 38 consistant à restaurer l'image obtenue en corrigeant les défauts dus au fait que les 5 valeurs des pixels de mesure ne sont pas prises en compte dans la formation de l'image.

Sur la figure 6, on a représenté un schéma synoptique des différentes opérations du procédé de 10 l'invention. Ces opérations peuvent être divisées en deux parties :

- la partie A qui représente la phase de mesure ; et
- la partie B qui représente la phase de traitement.

La phase de mesure comporte les opérations 15 permettant d'intégrer la dose de rayonnements envoyée par le générateur de rayonnements X et reçue par le capteur, sous une forme de variation de la tension en fonction du temps  $V(t)$ .

La phase de traitement comporte les 20 opérations permettant de traiter les données mesurées pour décider de la fin du temps d'exposition (numérisation en temps réel et comparaison à la consigne d'arrêt).

De façon plus précise, la phase de mesure A 25 du procédé de l'invention consiste, comme on l'a déjà expliqué précédemment, à faire la somme de tous les courants  $i_i$  circulant dans les pixels de mesure 11. Le dispositif permettant de réaliser cette opération de

$$\text{sommation } I_S = \sum_1^n i_i \text{ est référencé 20.}$$

La somme  $I_S$  de ces courants est ensuite amplifiée, par exemple d'un gain 10, par un amplificateur 21 ; le courant amplifié ainsi obtenu est nommé  $I_G$ . Ce courant  $I_G$  est alors introduit dans un 5 intégrateur 22 qui assure sa conversion en une tension dont l'évolution en Volts par unité de temps est similaire à ce qui se passe dans l'intégrateur de charge d'un pixel d'image moyen.

10 Cet intégrateur 22 effectue, en outre, un moyennage de façon à déterminer la dose de rayonnements moyenne  $D_m$  pour un pixel moyen. On peut considérer, en fait, que l'intégrateur de dose simule le pixel moyen.

15 L'information relative à la dose moyenne  $D_m$  est ensuite numérisée par un numériseur 23 qui échantillonne cette information (par exemple en  $2 \times 10^6$  échantillons/seconde) qui renseigne alors sur ce qui se passe, en temps réel, au niveau du capteur. En effet, tous ces traitements sont effectués à chaque instant de la mesure de façon à informer le processeur de 20 commande de ce qui se passe, à chaque instant, au niveau des pixels de mesure du capteur, l'évolution des pixels d'image ne pouvant être vue en temps réel puisque les données fournies par les pixels d'image 25 seront utilisées seulement en fin de procédé pour former l'image numérique. Les pixels de mesure renseignent donc sur l'état des pixels d'image qui, eux, seront lus après la phase de mesure.

La numérisation de  $D_m$  par le numériseur 23 est donc la première étape de traitement du signal 30 mesuré dans la partie de mesure A. Le signal numérisé alors obtenu ( $S_n$ ) est ensuite, d'une part, analysé par un comparateur 24 et, d'autre part, tenu à disposition

du processeur de commande 25 qui peut avoir d'autres consignes et être amené à les combiner. En particulier, le signal  $S_n$  est comparé avec une valeur de consigne, fournie par le processeur 25 et représentative des 5 niveaux de définition moyens souhaités sur l'image. Elle est déterminée, par le processeur, à partir de données entrées par le praticien et des signaux  $S_n$  renseignant sur l'état des pixels à chaque instant ; elle peut être modifiée au cours du procédé.

10 Il y a bien sûr une marge d'incertitude qui peut être chiffrée quand il y a changement d'objet à chaque mesure, comme c'est le cas en imagerie dentaire, puisqu'il faut s'adapter à chaque patient ; la valeur de consigne est, en effet, choisie de façon à intégrer 15 le souci de ne pas saturer l'image ; elle peut être choisie également, de telle sorte que la plage d'incertitude soit comprise intégralement dans la dynamique utile de l'image. Dans ce cas, l'image risque de ne pas exploiter la dynamique du capteur en entier, 20 mais de l'exploiter seulement entre 60 et 100 %, ce qui permet tout de même d'obtenir une image de qualité tout à fait convenable, comme expliqué en relation avec les figures 2A à 2E.

Le processeur étant apte à connaître, en 25 temps réel, l'état des pixels de mesure (signal  $S_n$ ), il peut décider, de lui-même, l'arrêt de l'intégration des charges et ce, avant même que les moyens de comparaison ne l'aient fait.

En fonction du résultat de la comparaison 30 24 du signal  $S_n$  avec la valeur de consigne, l'exposition de l'objet aux rayonnements X se poursuit ou s'achève. En effet, tant que la valeur mesurée

numérisée de la dose moyenne est inférieure à la valeur de consigne, le traitement se poursuit, c'est-à-dire que les pixels du capteur continuent à stocker les charges électriques. Par contre, dès que cette valeur 5 atteint ou dépasse la valeur de consigne, l'intégration des charges par les pixels est arrêtée.

Cette décision d'arrêt de l'intégration des charges est représentée, sur la figure 6, par le bloc 26 et peut être physiquement effectué de deux façons 10 différentes :

- soit on arrête l'intégration des charges en arrêtant l'émission des rayonnements par le générateur X, si celui-ci peut être stoppé hors programmation (bloc 27) ;
- 15 - soit le générateur de rayonnements X continu à émettre des rayonnements et les charges électriques produites par la couche d'arrêt sont écoulées de façon à ne créer aucune perturbation des pixels d'image voisin ; les charges électriques 20 stockées dans chaque pixel à l'instant de la décision d'arrêt d'intégration sont isolées de tout nouvel apport pour sauvegarder la mesure ; avantageusement, ces charges supplémentaires sont déviées vers un substrat qui est apte à les absorber jusqu'à ce que le 25 générateur de rayonnements X soit arrêté (au temps pour lequel il a été programmé) ; de préférence, ce substrat est celui qui comprend le circuit de lecture.

Lorsque la décision d'arrêter l'intégration des charges a été prise, les circuits de lecture 30 prélèvent les informations fournies par les pixels d'image 10, via le bus B afin de réaliser l'image numérique de l'objet, selon un procédé usuel.

Le procédé de l'invention, tel qu'il a été décrit jusqu'à maintenant, permet de réaliser, à chaque prise d'image, une image de bonne qualité. Cependant, le procédé permet également la réalisation d'une image dont la qualité est optimale.

Dans ce cas, le procédé consiste à choisir une première valeur de consigne volontairement faible, c'est-à-dire une valeur de consigne correspondant à une dose de rayonnements X peu élevée, puis à effectuer les 10 étapes 31 à 36 du procédé avec cette première valeur de consigne ; l'image obtenue pour une telle valeur de consigne n'aurait qu'une dynamique utile relativement réduite ; mais cette image n'est pas destinée à être utilisée directement par le praticien ; elle est 15 utilisée comme base pour déterminer, par une simple règle de trois, la dynamique utile optimale et donc le temps d'exposition optimal permettant d'obtenir une image de qualité optimale. On détermine ensuite la dose supplémentaire des rayonnements auxquels il faut 20 soumettre le capteur pour que l'image définitive obtenue sur l'écran soit une image optimale.

Sur la figure 7, on a représenté schématiquement les circuits de conversion (ou intégrateur) et numériseur 22 et 23 de la figure 6. Plus précisément, ce schéma montre le circuit de conversion 15 qui assure la conversion courant/tension de  $I_g$  et la détermination de la dose moyenne de rayonnements sur lequel est monté, en parallèle, un 30 interrupteur 16 permettant de ramener la fonction  $V(t)$  à zéro, hors phase de mesure. La sortie de ce circuit de conversion 15 est connectée sur un circuit numériseur 17 qui assure l'échantillonnage du signal  $D_m$ .

de dose moyenne. Ce circuit de numérisation 17 peut être, par exemple, un codeur analogique/numérique codant les signaux sur 10 bits.

5                   Sur la figure 8, on a représenté un schéma synoptique du procédé de l'invention réalisé pour un dispositif comportant plusieurs capteurs.

10                  En effet, selon un mode de réalisation de l'invention, le dispositif peut comporter n capteurs, référencés 4a, 4b, 4c,..., 4n. Les informations obtenues en sortie de chacun des pixels de chaque capteur sont alors sommées par un sommateur 20a, 20b, 20c,..., 20n, puis amplifiées d'un gain 10 par un multiplicateur 21a,..., 21n et ensuite converties en 15 tension par un intégrateur 22a,..., 22n. Les valeurs de tension obtenues en sortie des intégrateurs 22a,..., 22n sont ensuite introduites dans un multiplexeur 28 qui effectue un multiplexage temporel.

20                  La mesure obtenue en sortie de ce multiplexeur 28 est introduite, comme décrit précédemment, dans des moyens de numérisation 23, excepté que dans ce cas, l'échantillonnage est effectué sur les n voies du multiplexeur (représentées par le bloc 29), ce qui donne n valeurs de mesure de dose 25 moyenne numérisées ; chaque valeur numérisée est alors comparée à la valeur de consigne fournie par le processeur.

30                  Le reste du traitement étant identique à celui expliqué en relation avec la figure 6, il ne sera pas décrit ici plus précisément.

                        Quel que soit le mode de réalisation de l'invention, l'image numérique obtenue en sortie du

dispositif peut, par la suite, être corrigée des défauts dus au fait que les informations reçues par les pixels de mesure n'ont pas été utilisées pour réaliser l'image. En particulier, si l'on considère la 5 disposition des pixels de mesure montrée en figure 3B, il manquera, sur l'image obtenue, deux rangées de pixels. Ce défaut peut être corrigé, par le processeur de commande après acquisition de l'image par un procédé connu de l'homme de l'art ; en particulier, il peut 10 être corrigé par un procédé très simple qui consiste à recopier, à la place du pixel manquant, le pixel voisin, ou à fabriquer, par un procédé d'interpolation, 15 les pixels manquants.

On précise toutefois que l'image réalisée a 15 été effectuée pour un certain nombre de niveaux (cl = 800 niveaux dans l'exemple donné) alors que l'image qui sera affichée sur l'écran ne contiendra que 250 niveaux. De toute façon, ce nombre de niveaux de l'image obtenue en sortie du dispositif devra être 20 diminué avant d'être affiché sur l'écran.

REVENDICATIONS

1. Procédé pour la prise d'images numériques d'un objet (2) placé devant au moins un capteur d'images (4) et soumis à des rayonnements X ou  $\gamma$  pendant un certain temps d'exposition, dans lequel le capteur d'images comporte une couche de matériau de détection (8) apte à transformer les rayonnements en charges électriques ainsi qu'une pluralité de pixels (10,11) aptes à collecter ces charges électriques et à fournir, à partir de mesures, des informations sur la transparence de l'objet aux rayonnements, caractérisé en ce qu'il comporte les étapes consistant à :

15 a) choisir (30), parmi la pluralité de pixels, des pixels de mesure (11) utilisés pour mesurer la dose de rayonnements reçus par l'objet et contrôler le temps d'exposition, les autres pixels du capteur étant des pixels d'image (10) utilisés pour former l'image numérique ; et

20 . à chaque instant :

b) sommer (31) les mesures fournies par les pixels de mesure, cette somme correspondant à une dose d'un pixel d'image moyenne, appelée dose moyenne ;

25 c) comparer (34) cette mesure de dose à une valeur de consigne prédéfinie ; et

d) lorsque cette mesure de dose atteint la valeur de consigne, commander (35) l'arrêt des mesures sur chaque pixel d'image ;

30 puis

e) former (37) une image de l'objet par lecture des pixels d'image à la fin du temps d'exposition.

2. Procédé selon la revendication 1, caractérisé en ce que l'arrêt de la collecte des charges électriques de l'étape d) consiste à stopper l'émission des rayonnements.

5 3. Procédé selon la revendication 1, caractérisé en ce que l'arrêt de la collecte des charges électriques de l'étape d) consiste à dévier les charges électriques provenant de la couche de matériau de détection vers un substrat d'absorption de sorte que 10 seules les charges collectées pendant le temps d'exposition soient stockées par les pixels.

15 4. Procédé selon l'une quelconque des revendications 1 à 3, caractérisé en ce qu'il consiste à réaliser une première image de l'objet à partir des étapes a) à e) en choisissant une première valeur de 20 consigne faible, puis à réaliser une seconde image de l'objet à partir des étapes a) à e) avec une seconde valeur de consigne optimale, déterminée en fonction de la première valeur de consigne.

25 5. Procédé selon l'une quelconque des revendications 1 à 4, caractérisé en ce qu'il comporte une étape f) de restauration de l'image numérique formée à l'étape e) en corrigeant, sur cette image numérique de l'objet, les pixels manquants correspondant aux pixels de mesure.

6. Dispositif de prise d'images numériques d'un objet (2) mettant en oeuvre le procédé selon l'une quelconque des revendications 1 à 5 et comportant :

- une source de rayonnements (3) X ou  $\gamma$  30 dirigés vers l'objet ;
- au moins un capteur d'images (4) placé derrière l'objet, par rapport à la source de rayonnements, et comportant une couche de matériau de

détection (8) apte à transformer les rayonnements reçus en charges électriques et une pluralité de pixels (10,11) aptes à collecter les charges électriques et à fournir des informations sur la transparence de l'objet 5 aux rayonnements ; et

- un système de lecture (6,12) pour lire et traiter les informations fournies par les pixels, caractérisé en ce que :

10 - la pluralité de pixels comporte des pixels d'image (10) utilisés pour former l'image numérique de l'objet et des pixels de mesure (11) utilisés pour mesurer la dose de rayonnements reçus par l'objet pendant un temps d'exposition ; et en ce que

15 - le système de lecture comporte des moyens (20-22) de détermination d'une mesure de dose de rayonnements moyenne reçue par les pixels de mesure, des moyens (24) de comparaison de cette mesure de dose à une valeur de consigne, des moyens (25-27) de détection de la fin du temps d'exposition de l'objet 20 aux rayonnements et des moyens de lecture des informations fournies par les pixels d'image à la fin du temps d'exposition.

7. Dispositif selon la revendication 6, caractérisé en ce que les moyens de détermination d'une mesure de dose moyenne de rayonnements comportent :

- un circuit sommateur (20) de courant fournissant un courant moyen issu des pixels de mesure ;

30 - un circuit de conversion (22) pour réaliser une conversion courant/tension, en fonction du temps, la tension étant représentative de la dose reçue par un pixel moyen ;

- un circuit calculateur (23) de dose pour déterminer, à partir de cette valeur de mesure moyenne, une mesure de la dose moyenne des rayonnements reçue par les pixels d'images.

5 8. Dispositif selon la revendication 6 ou 7, caractérisé en ce que chaque pixel d'image est connecté à un condensateur (10a,14) assurant le stockage des charges reçues par le pixel.

10 9. Dispositif selon l'une quelconque des revendications 6 à 8, caractérisé en ce que le matériau de détection est du CdTe (tellure de cadmium).

15 10. Dispositif selon l'une quelconque des revendications 6 à 9, caractérisé en ce qu'il comporte des moyens de traitement (25) connectés aux moyens de lecture pour déterminer un temps d'exposition optimal.

20 11. Dispositif selon l'une quelconque des revendications 6 à 10, caractérisé en ce que les pixels d'image sont répartis en plusieurs zones (z1) séparées les unes des autres par au moins une rangée de pixels de mesure.

25 12. Dispositif selon l'une quelconque des revendications 6 à 11, caractérisé en ce qu'il comporte plusieurs capteurs d'images reliés chacun à des moyens de détermination de la mesure de dose, eux-mêmes reliés à des moyens de multiplexage temporel (28) aptes à traiter, parallèlement, l'information fournie par chacun des moyens de détermination de la mesure de dose.

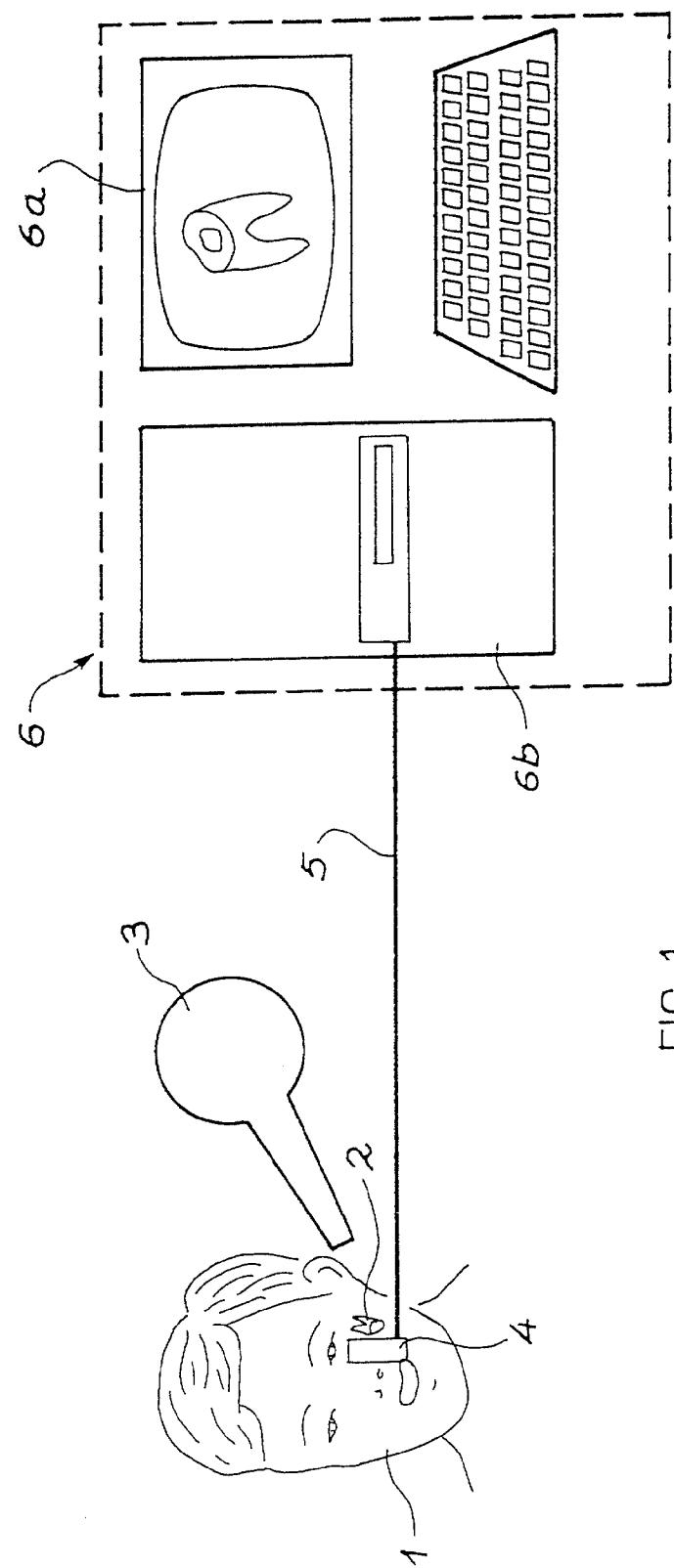


FIG. 1

FIG. 2 A

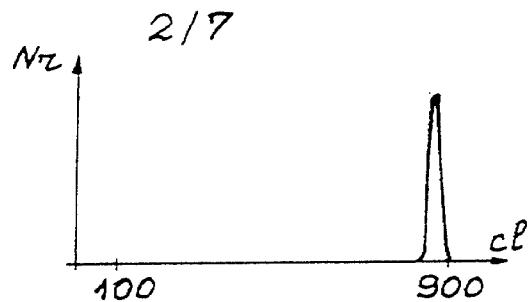


FIG. 2 B

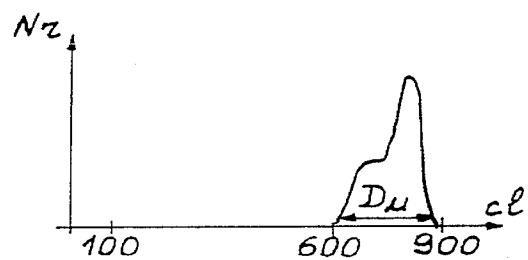


FIG. 2 C

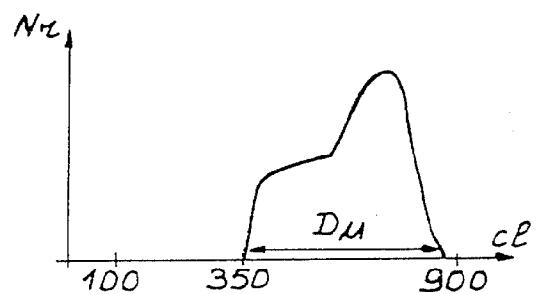


FIG. 2 D

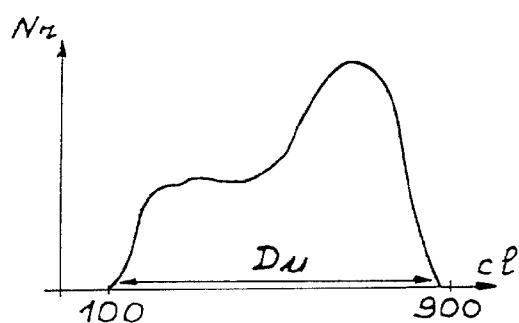
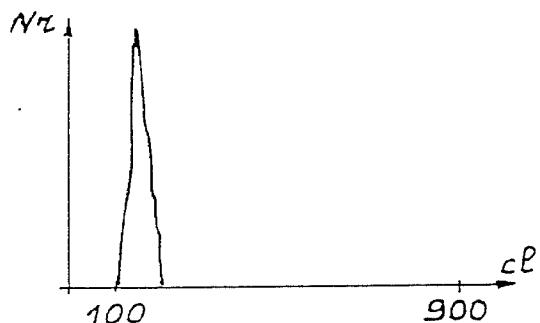


FIG. 2 E



3/7

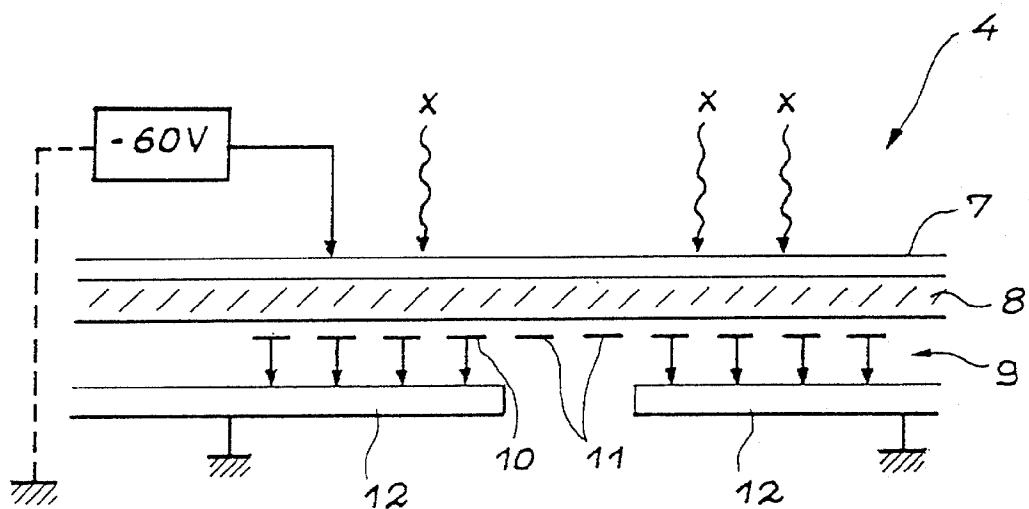


FIG. 3 A

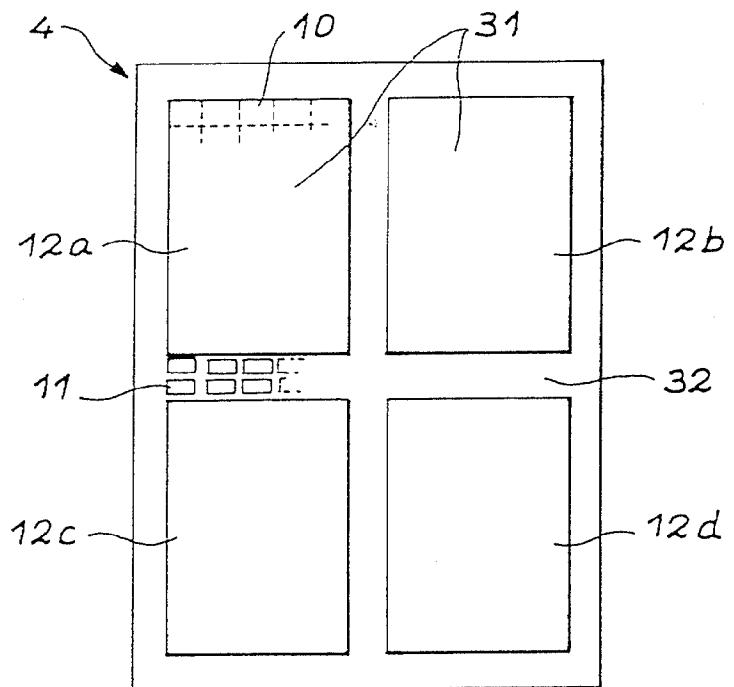
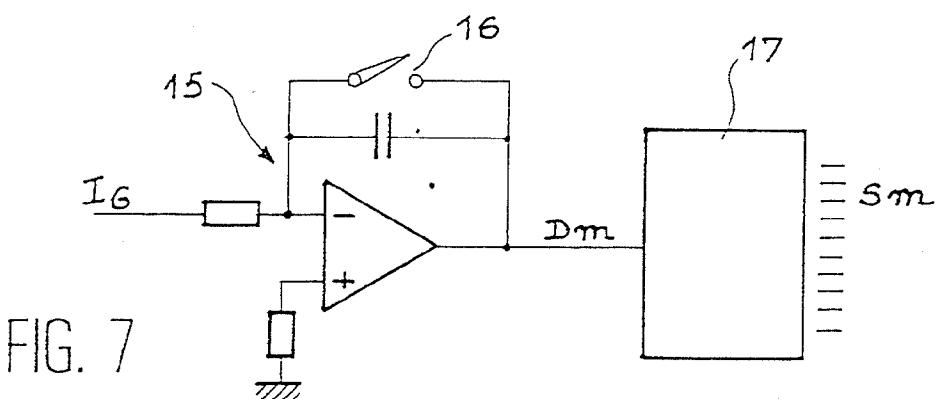
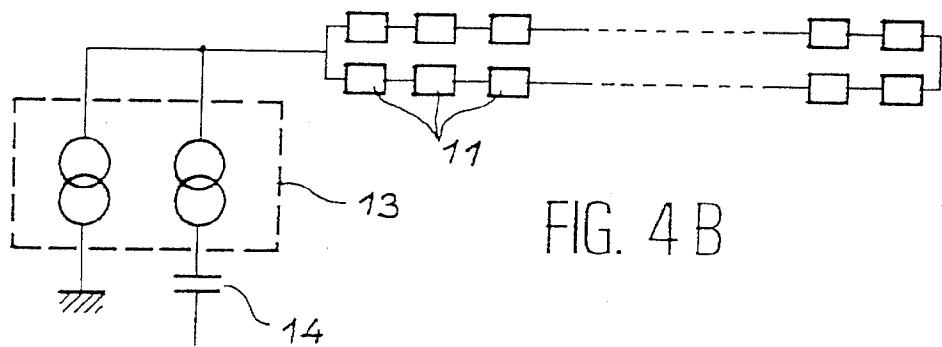
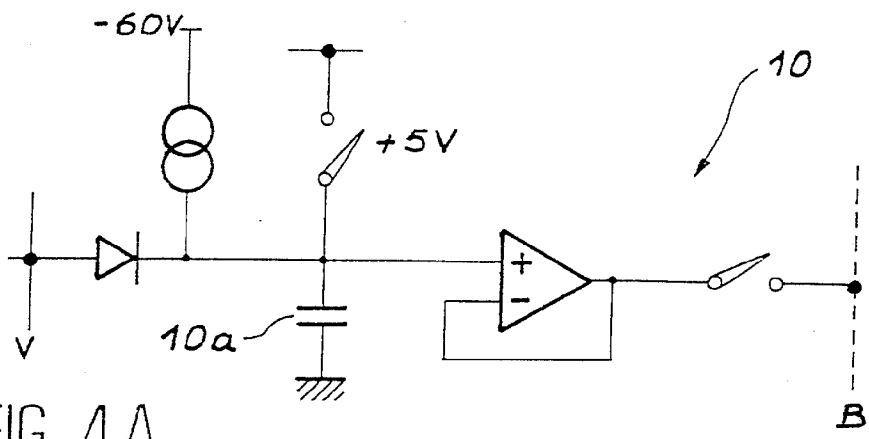


FIG. 3 B



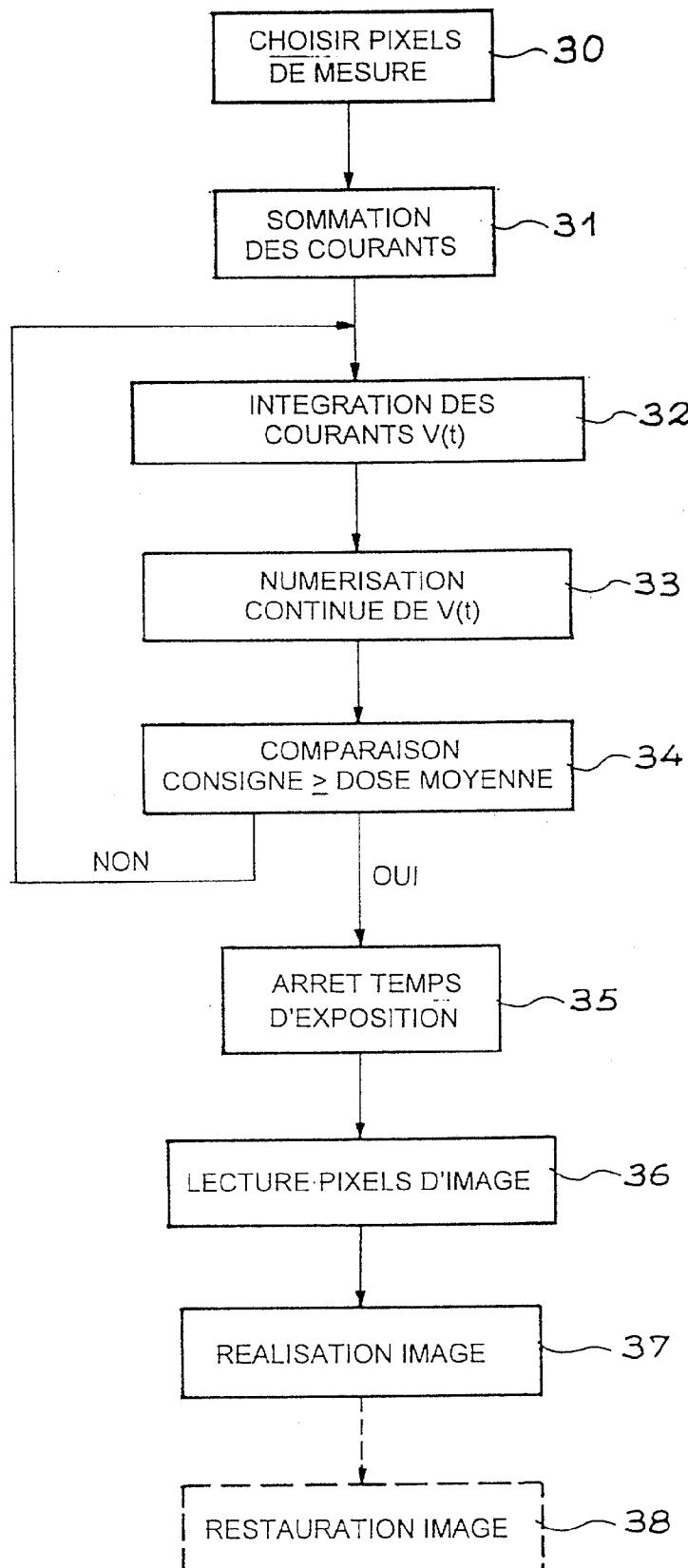


FIG. 5

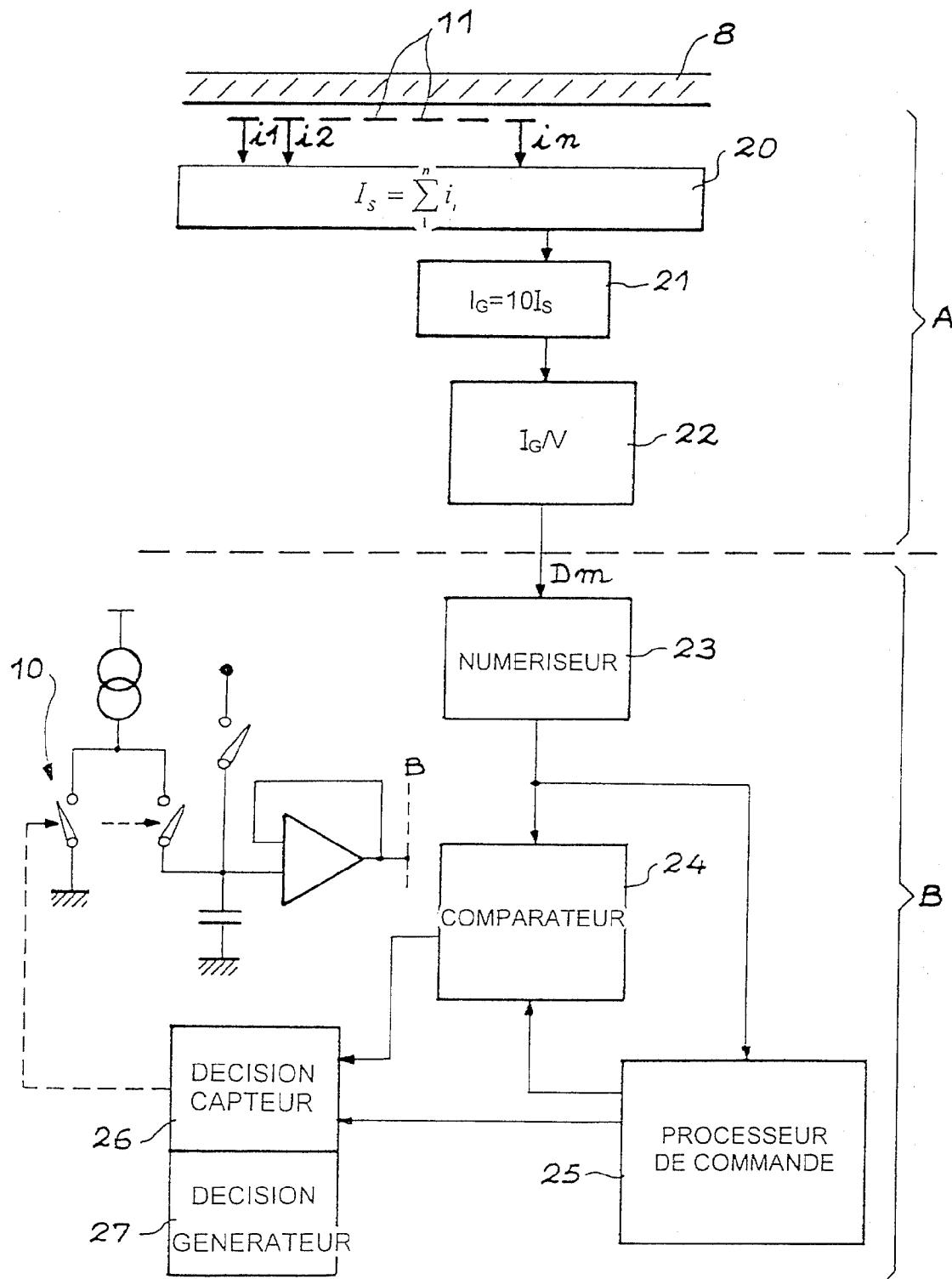


FIG. 6

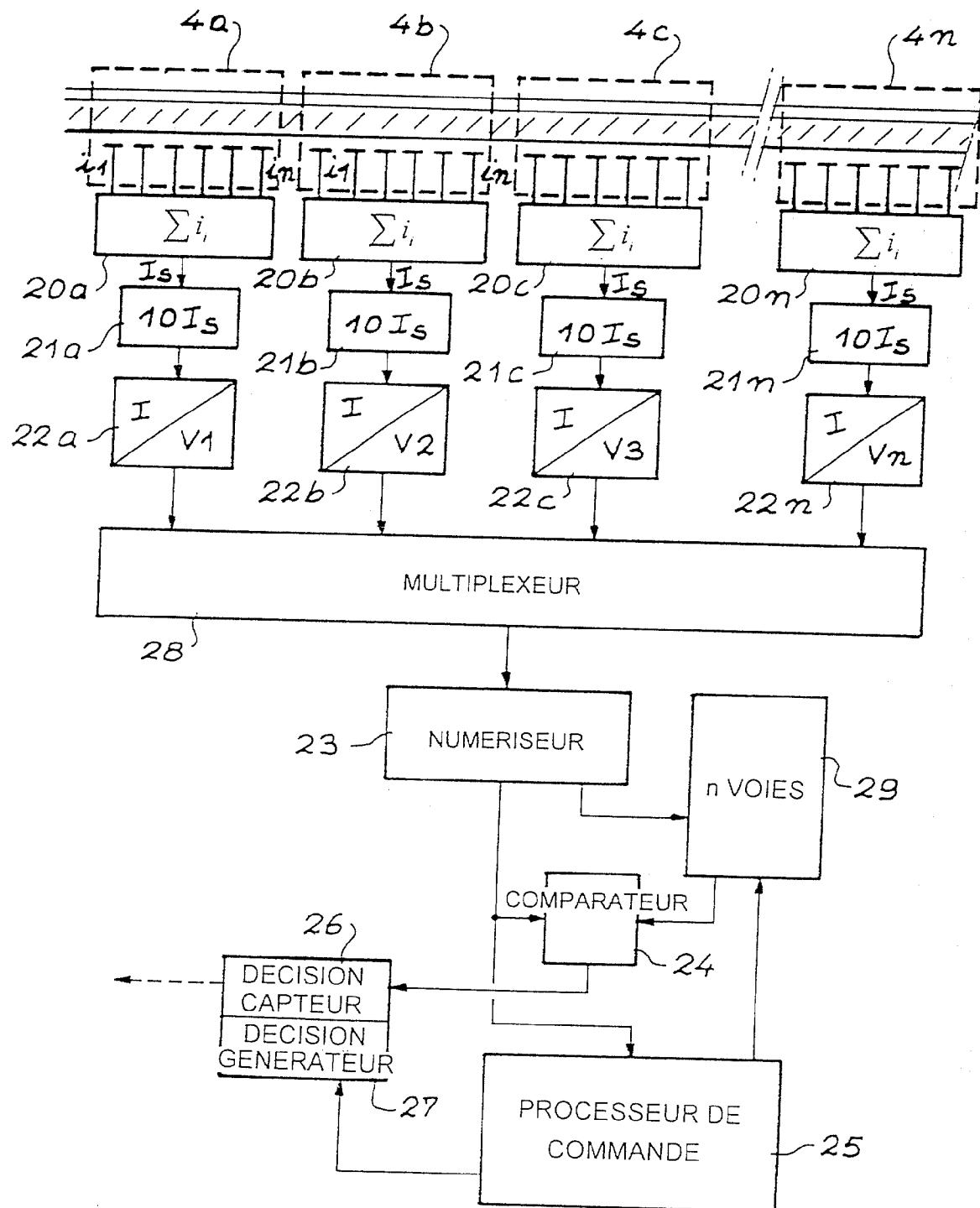


FIG. 8

RAPPORT DE RECHERCHE  
PRELIMINAIREN° d'enregistrement  
nationalétabli sur la base des dernières revendications  
déposées avant le commencement de la rechercheFA 532060  
FR 9608422

DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS		Revendications concernées de la demande examinée
Catégorie	Citation du document avec indication, en cas de besoin, des parties pertinentes	
X	US 5 448 613 A (HAENDLE JOERG ET AL) 5 Septembre 1995	1,2,5-7, 11 8-10
Y	* colonne 1, ligne 55 - colonne 2, ligne 35 * * colonne 3, ligne 10 - colonne 4, ligne 20; figure 2 *	
X	US 5 510 623 A (SAYAG MICHEL ET AL) 23 Avril 1996	1,2,4,6, 7
Y	* colonne 6, ligne 56 - colonne 7, ligne 8 * * colonne 8, ligne 13 - ligne 52; figure 6 *	10
Y	DE 44 26 451 A (SIEMENS AG) 1 Février 1996	8
A	* colonne 2, ligne 11 - ligne 40; figures 1,2 * * colonne 3, ligne 44 - ligne 57; figure 5 *	1,2,6
Y	EP 0 441 521 A (MINNESOTA MINING & MFG) 14 Août 1991	9
A	* page 5, colonne 7, ligne 13 - ligne 25 *	1,6
A	EP 0 487 108 A (TOKYO SHIBAURA ELECTRIC CO) 27 Mai 1992 * page 4, colonne 6, ligne 1 - ligne 54; figure 3 * * page 6, colonne 9, ligne 30 - colonne 10, ligne 10; figure 8 *	1,3,6
	-----	
1	Date d'achèvement de la recherche 21 Mars 1997	Examinateur De Paepe, W
<b>CATEGORIE DES DOCUMENTS CITES</b> X : particulièrement pertinent à lui seul Y : particulièrement pertinent en combinaison avec un autre document de la même catégorie A : pertinent à l'encontre d'au moins une revendication ou arrière-plan technologique général O : divulgation non-écrite P : document intercalaire		
T : théorie ou principe à la base de l'invention E : document de brevet bénéficiant d'une date antérieure à la date de dépôt et qui n'a été publié qu'à cette date de dépôt ou qu'à une date postérieure. D : cité dans la demande L : cité pour d'autres raisons & : membre de la même famille, document correspondant		